

SERIE DE TDN°02
SYSTEMES D'EQUATIONS LINEAIRES
(METHODES DIRECTES)

Exercice n°01: Appliquer la méthode de Cramer sur les systèmes:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -3 \\ 5 & -4 & 0 \\ 3 & 4 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 1 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 8 \\ 6 \end{pmatrix}$$

Exercice N°02: Utiliser la méthode de Gauss (avec ou sans pivot) pour résoudre les systèmes linéaires suivants:

$$\begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + 3x_3 + 4x_4 = 0 \\ 6x_1 - 6x_2 + 10x_3 + 14x_4 = 4 \\ -4x_1 + 18x_2 + 3x_3 - 2x_4 = -3 \\ 4x_1 - 15x_2 + 28x_3 - 10x_4 = -11 \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} x_1 + 6x_3 + 2x_4 = 6 \\ 8x_1 - 2x_3 - 2x_4 = -2 \\ 2x_1 + 9x_2 + x_3 + 3x_4 = -8 \\ 2x_1 + x_2 - 3x_3 + 10x_4 = -4 \end{cases}$$

Exercice n°03: On considère le système linéaire en dimension 4; $CX = d$, où:

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ 2 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \\ 3 & 3 & 0 & 3 \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad d = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 11 \\ 0 \end{pmatrix}$$

1°/ La résolution de ce système peut être ramenée à celle d'un système de dimension 3. Quelle est l'inconnue x_j facile à déterminer. Donner cette inconnue et le système (3×3) restant, que l'on notera $Ax = b$.

2°/ Réaliser la factorisation LU de A .

3°/ Utiliser les matrices triangulaires L et U pour calculer A^{-1} .

Exercice n°04: On considère le système linéaire $Ax = b$ suivant:

$$\begin{cases} 4x_1 + 2\alpha x_2 + 2x_3 = 1 \\ 2\alpha x_1 + 2x_2 + \frac{2}{\alpha}x_3 = 0 \\ 2x_1 + \frac{2}{\alpha}x_2 + 4x_3 = 1 \end{cases}$$

1°/ Pour quelles valeurs du paramètre réel α , La matrice A admet la factorisation LU .

2°/ Pour $\alpha = 1$, Résoudre le système $Ax = b$ par la factorisation LU .

3°/ Donner l'interprétation matricielle de la méthode de Gauss par l'utilisation des matrices de Frobenius.

4°/ Montrer que: $b^{(3)} = L^{-1}b$.

Série de TD n°02

Exercice n°01: On utilise la méthode de Cramer pour résoudre les systèmes linéaires:

$$\bullet \det(A) = \begin{vmatrix} + & - & + \\ 2 & -1 & 2 \\ 1 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \\ = 2(-4) + (-2) + 2(2) = -6 \Rightarrow \det(A) = -6$$

On a besoin aussi de calculer les déterminants:

$$\bullet D_1 = \begin{vmatrix} + & - & + \\ 6 & -1 & 2 \\ 8 & -1 & 3 \\ 6 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 6 & -1 & 2 & 6 & -1 \\ 8 & -1 & 3 & 8 & -1 \\ 6 & 1 & 1 & 6 & 1 \end{vmatrix} = (-6-18+16) - (-12+18-8) \\ = -8+2 = -6 \Rightarrow D_1 = -6$$

$$\bullet D_2 = \begin{vmatrix} + & - & + \\ 2 & 6 & 2 \\ 1 & 8 & 3 \\ 1 & 6 & 1 \end{vmatrix} = 2(-10) - 6(-2) + 2(-2) \\ = -20 + 12 - 4 = -12 \Rightarrow D_2 = -12$$

$$\bullet D_3 = \begin{vmatrix} + & - & + \\ 2 & -1 & 6 \\ 1 & -1 & 8 \\ 1 & 1 & 6 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 6 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 8 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 6 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (-12-8+6) - (-6+16-6) \\ = -14-4 = -18 \Rightarrow D_3 = -18$$

Donc:

- $x = D_1 / \det(A) = -6 / -6 = 1$
- $y = D_2 / \det(A) = -12 / -6 = 2$
- $z = D_3 / \det(A) = -18 / -6 = 3$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \det(A) = \begin{vmatrix} + & - & + \\ 1 & 0 & -3 \\ 5 & -4 & 0 \\ 3 & 4 & 2 \end{vmatrix} = -8 - 3(20+12) = -8 - 96 = -104 \\ \Rightarrow \det(A) = -104$$

$$\bullet D_1 = \begin{vmatrix} + & - & + \\ 1 & 0 & -3 \\ 1 & -4 & 0 \\ 1 & 4 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -3 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 0 & 1 & -4 \\ 1 & 4 & 2 & 1 & 4 \end{vmatrix} = (-8-12) - 12 = -32 \\ \Rightarrow D_1 = -32$$

$$\bullet D_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -3 \\ 5 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 2 - 10 - 6 = -14$$

$$\Rightarrow D_2 = -14$$

$$\bullet D_3 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 5 & -4 & 1 \\ 3 & 4 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 5 & -4 & 1 & 5 & -4 \\ 3 & 4 & 1 & 3 & 4 \end{vmatrix} = (-4 + 20) - (-12 + 4) = 16 + 8 = 24 \Rightarrow D_3 = 24$$

Donc : $\bullet x = \frac{-32}{104} = \frac{4}{13}$ $\bullet y = \frac{-14}{-104} = \frac{7}{52}$ $\bullet z = \frac{-24}{104} = \frac{-3}{13}$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4/13 \\ 7/52 \\ -3/13 \end{pmatrix}$$

Exercice n° 02 : Ici, on utilise la méthode de Gauss :

$$\bullet \text{Donc : } A^{(1)} = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 3 & 4 & | & 0 \\ 6 & -6 & 10 & 14 & | & 4 \\ -2 & -4 & 18 & 3 & -2 & | & -3 \\ 2 & 4 & -15 & 28 & -10 & | & -11 \end{pmatrix} \rightarrow A^{(2)} = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 3 & 4 & | & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 2 & | & 4 \\ 0 & 12 & 9 & 6 & | & -3 \\ 0 & -9 & 22 & -18 & | & -11 \end{pmatrix}$$

$$A^{(3)} = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 3 & 4 & | & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 2 & | & 4 \\ 0 & 0 & 5 & -2 & | & -19 \\ 0 & 0 & 25 & -12 & | & 1 \end{pmatrix} \rightarrow A^{(4)} = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 3 & 4 & | & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 2 & | & 4 \\ 0 & 0 & 5 & -2 & | & -19 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & | & 96 \end{pmatrix}$$

Alors : $\begin{pmatrix} 2 & -3 & 3 & 4 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 5 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ -19 \\ 96 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + 3x_3 + 4x_4 = 0 \\ 3x_2 + x_3 + 2x_4 = 4 \\ 5x_3 - 2x_4 = -19 \\ -2x_4 = 96 \end{cases}$

$$x_4 = -48; x_3 = -23, x_2 = 41; x_1 = 192.$$

$$A^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 6 & 2 & | & 6 \\ 8 & 0 & -2 & -2 & | & -2 \\ 2 & 9 & 1 & 3 & | & -8 \\ 2 & 2 & 1 & -3 & | & -4 \end{pmatrix} \rightarrow A^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 6 & 2 & | & 6 \\ 0 & 0 & -50 & -18 & | & -50 \\ 0 & 9 & -11 & -1 & | & -20 \\ 0 & 1 & -15 & 6 & | & -16 \end{pmatrix}$$

On remarque^{que}: le deuxième pivot est nul; donc, il faut utiliser la stratégie de pivot partiel (On va faire une permutation entre la 2^{ème} et la 3^{ème} ligne).

$$A^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 6 & 2 & | & 6 \\ 0 & 9 & -11 & -1 & | & -20 \\ 0 & 0 & -50 & -18 & | & -50 \\ 0 & 1 & -15 & 6 & | & -16 \end{pmatrix} \rightarrow A^{(3)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 6 & 2 & | & 6 \\ 0 & 9 & -11 & -1 & | & -20 \\ 0 & 0 & -50 & -18 & | & -50 \\ 0 & 0 & -\frac{124}{9} & \frac{55}{9} & | & -\frac{124}{9} \end{pmatrix}$$

$$A^{(4)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 6 & 2 & | & 6 \\ 0 & 9 & -11 & -1 & | & -20 \\ 0 & 0 & -50 & -18 & | & -50 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{2491}{225} & | & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 6 & 2 \\ 0 & 9 & -11 & -1 \\ 0 & 0 & -50 & -18 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{2491}{225} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -20 \\ -50 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 + 6x_3 + 2x_4 = 6 \\ 9x_2 - 11x_3 - x_4 = -20 \\ -50x_3 - 18x_4 = -50 \\ \frac{2491}{225}x_4 = 0 \end{cases}$$

$$x = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Exercice n° 03: On a:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_4 = 0 & \text{--- (1)} \\ 2x_1 + 2x_2 + 3x_4 = 1 & \text{--- (2)} \\ 4x_3 = 11 & \text{--- (3)} \\ 3x_1 + 3x_2 + 3x_4 = 0 & \text{--- (4)} \end{cases}$$

(3)

1°/ Le x_j facile à déterminer est x_3

$$(3) \Leftrightarrow x_3 = 1/4$$

Donc le nouveau système $Ax = b$:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_4 = 0 \\ 2x_1 + 2x_2 + 3x_4 = 1 \\ 3x_1 + 3x_2 + 3x_4 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$2^\circ/ A^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix} \rightarrow A^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -2 & -3 \\ 0 & -3 & -6 \end{pmatrix} \xrightarrow{3/2} A^{(3)} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & -3/2 \end{pmatrix}$$

$$\text{Alors : } L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 3/2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } U = A^{(3)} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & -3/2 \end{pmatrix}$$

$$3^\circ/ \text{On a : } A = (LU)^{-1} = U^{-1}L^{-1}; \text{ où :}$$

$$L^{-1} = \frac{\text{Com}(L)}{\det(L)}; \det(L) = 1 \text{ et } U^{-1} = \frac{\text{Com}(U)}{\det(U)}; \det(U) = 3$$

$$\text{Donc : } L^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & -3/2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } U^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1/2 & 1 \\ 0 & 0 & -2/3 \end{pmatrix}$$

$$\text{Enfin : } A^{-1} = U^{-1}L^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1/2 & 1 \\ 0 & 0 & -2/3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & -3/2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -2/3 \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -2/3 \end{pmatrix}$$

(4)

Exercice 04: 1/8ma $A = \begin{pmatrix} 4 & 2\alpha & 2 \\ 2\alpha & 2 & 2/\alpha \\ 2 & 2/\alpha & 4 \end{pmatrix}$

• $|4| \neq 0$

• $\begin{vmatrix} 4 & 2\alpha \\ 2\alpha & 2 \end{vmatrix} \neq 0 \Leftrightarrow 8 - 4\alpha^2 \neq 0 \Leftrightarrow \alpha^2 \neq 2 \Leftrightarrow \alpha \neq \pm\sqrt{2}$

• $\det(A) = |A| = 4\left(8 - \frac{4}{\alpha^2}\right) - 2\alpha\left(8\alpha - \frac{4}{\alpha}\right) + 2(4 - 4) \neq 0$

$4\left(\frac{8\alpha^2 - 4}{\alpha^2}\right) - 2\alpha\left(\frac{8\alpha^2 - 4}{\alpha}\right) \neq 0 \Leftrightarrow \left(\frac{8\alpha^2 - 4}{\alpha}\right)\left(\frac{4}{\alpha} - 2\alpha\right) \neq 0$

$\Leftrightarrow \frac{(8\alpha^2 - 4)(4 - 2\alpha^2)}{\alpha^2} \neq 0 \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha^2 \neq 0 \\ 8\alpha^2 - 4 \neq 0 \Leftrightarrow \alpha \neq \pm\sqrt{1/2} \\ 4 - 2\alpha^2 \neq 0 \Leftrightarrow \alpha \neq \pm\sqrt{2} \end{cases}$

2°/ Soit $\alpha = 1$: $A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix}$

$A^{(1)} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix} \rightsquigarrow A^{(2)} = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} \rightsquigarrow A^{(3)} = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = U$

et $L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1 & 0 \\ 1/2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. $Ax = b \Leftrightarrow L \cdot \underbrace{Ux = b}_y \Leftrightarrow \begin{cases} \textcircled{1} Ly = b \\ \textcircled{2} Ux = y \end{cases}$

$\textcircled{1} Ly = b \Leftrightarrow \begin{cases} y_1 = 1 \\ \frac{1}{2}y_1 + y_2 = 0 \\ \frac{1}{2}y_1 + y_2 + y_3 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow y = \begin{pmatrix} 1 \\ -1/2 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\textcircled{2} Ux = y \Leftrightarrow \begin{cases} 4x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 1 \\ x_2 + x_3 = -1/2 \\ 2x_3 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow x = \begin{pmatrix} 1/2 \\ -1 \\ 1/2 \end{pmatrix}$

20/ Remarque : On peut trouver L et U par l'utilisation des matrices de Frobenius.

$$U = M^{(2)} M^{(1)} A, \text{ où } M^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } M^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} U &= M^{(2)} M^{(1)} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$L = (M^{(1)})^{-1} (M^{(2)})^{-1}; \quad (M^{(1)})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } (M^{(2)})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

30/ D'après la méthode de Gauss : $A^{(3)} x = b^{(3)}$, où $U = A^{(3)}$.

$$\text{Or } LUx = b \Leftrightarrow LA^{(3)}x = b \Leftrightarrow Lb^{(3)} = b \Leftrightarrow b^{(3)} = L^{-1}b$$